

Question 1. *Calculez*

$$\sum_{i=-2}^{t^2+1} (i+3) = \sum_{j=1}^{t^2+4} j \quad (\text{changement de variable})$$
$$= \frac{(t^2+4)(t^2+5)}{2}$$

$$\sum_{\ell=1}^n \sum_{j=1}^n (j+1-\ell) = \sum_{\ell=1}^n \sum_{j=1}^n (j-\ell) + \sum_{\ell=1}^n \sum_{j=1}^n 1$$
$$= 0 + \sum_{\ell=1}^n \sum_{j=1}^n 1$$
$$= n^2$$

(car le 1^{er} terme est une sommation sur tous les éléments d'une matrice anti-symétrique)

(sommation des éléments d'une matrice $n \times n$, et tous les éléments sont égaux à 1)

Question 2. Échelonnez la matrice suivante en discutant en fonction des paramètres $a, b \in \mathbb{R}$.

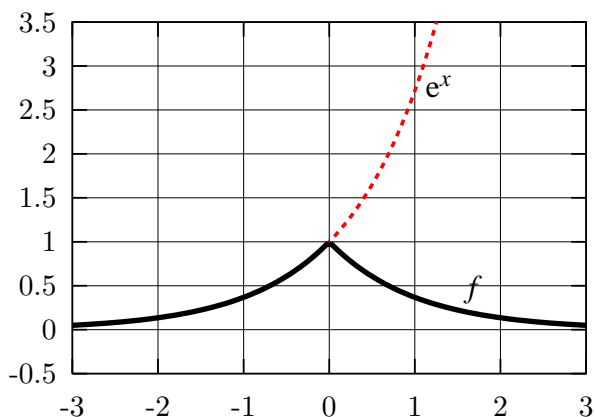
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & a & a^2 \\ 1 & b & b^2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & a-1 & a^2-1 \\ 0 & b-1 & b^2-1 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} L_2 \leftarrow L_2 - L_1 \\ L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \end{array}$$

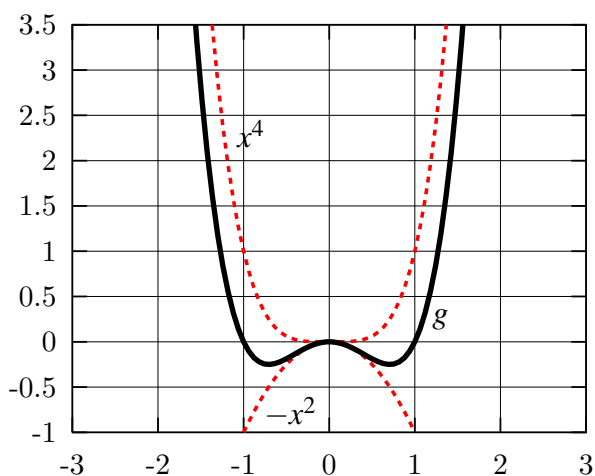
$a \neq 1$		$a = 1$	
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & b-1 & b^2-1 \end{pmatrix} \quad L_2 \leftarrow L_2 / (a-1)$		$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & b-1 & b^2-1 \end{pmatrix}$	
$b \neq 1$	$b = 1$	$b \neq 1$	$b = 1$
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & 1 & b+1 \end{pmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 / (b-1)$	$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & b+1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & 0 & b-a \end{pmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_2$		$\begin{array}{l} L_2 \leftrightarrow L_3 \\ L_3 \leftarrow L_3 / (b-1) \end{array}$	
$b \neq a$	$b = a$		
$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$	$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & a+1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$		
$L_3 \leftarrow L_3 / (b-a)$			

Question 3. Esquissez les graphes des fonctions suivantes. Expliquez brièvement les principales étapes qui mènent à vos graphiques.

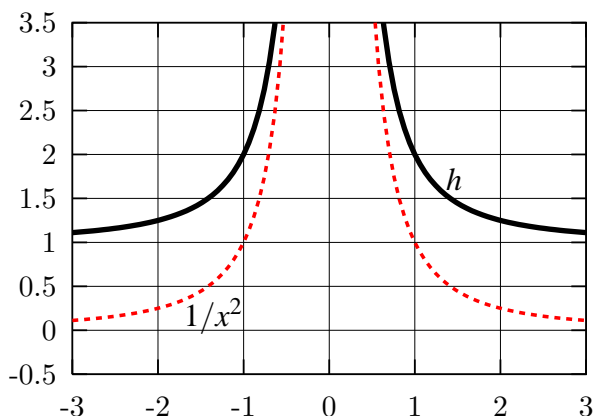
$$f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto e^{-|x|}, \quad g: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto x^4 - x^2, \quad h: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{R} : x \mapsto \frac{1}{x^2} + 1.$$



La fonction f est paire (pour tout $x \in \mathbb{R}$, $f(-x) = e^{-|-x|} = e^{-|x|} = f(x)$), son graphe est donc symétrique par rapport à l'axe des y . Pour $x \leq 0$, $f(x) = e^x$ dont le graphe est connu. Pour $x \geq 0$, on utilise la symétrie ci-dessus.



Pour $|x|$ grand, x^4 domine x^2 et donc $g(x) \approx x^4$. Pour $|x| \approx 0$, x^2 est le terme dominant et donc $g(x) \approx -x^2$. De plus la fonction g est paire ($\forall x \in \mathbb{R}$, $g(-x) = (-x)^4 - (-x)^2 = g(x)$), donc son graphe est symétrique par rapport à l'axe des y . On peut aussi remarquer que $g(x) = x^2(x^2 - 1)$ et donc que -1 , 0 et 1 sont les trois (seules) racines de g .



Pour h , on a encore une fonction paire (vu que $h(-x) = \frac{1}{(-x)^2} + 1 = \frac{1}{x^2} + 1 = h(x)$ pour tout $x \neq 0$) et par conséquent le graphe de h est symétrique par rapport à l'axe des y . Quand $|x|$ est grand, $1/x^2 \approx 0$ et donc $h(x) \approx 1$. Quand $x \approx 0$, $1/x^2 > 0$ est très grand, donc aussi $h(x)$. Finalement, comme $1/x^2 > 0$, on a $\forall x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$, $h(x) > 1$.

Question 4.

(a) Prouvez par récurrence que

$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^n = \begin{pmatrix} a^n & na^{n-1} \\ 0 & a^n \end{pmatrix} \quad (1)$$

(b) Soit $i \in \mathbb{C}$ tel que $i^2 = -1$. Calculez (en utilisant le point précédent) :

$$\sum_{n=0}^t \begin{pmatrix} i & 1 \\ 0 & i \end{pmatrix}^n$$

(a) Le cas de base $n = 1$, l'égalité (1) à vérifier devient :

$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^1 = \begin{pmatrix} a^1 & 1a^0 \\ 0 & a^1 \end{pmatrix}$$

ce qui est trivialement vrai car $a^0 = 1$ et $a^1 = a$.

Supposons que l'égalité (1) est vérifiée pour les naturels $n \leq r$, prouvons que l'égalité (1) est alors vérifiée pour $n \leq r + 1$ ($r \geq 1$). Pour ce faire, il suffit de vérifier (1) pour $n = r + 1$, c'est-à-dire :

$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^{r+1} \stackrel{?}{=} \begin{pmatrix} a^{r+1} & (r+1)a^r \\ 0 & a^{r+1} \end{pmatrix}$$

Par définition de l'exponentiation, on a :

$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^{r+1} = \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^r \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}$$

En utilisant l'hypothèse de récurrence pour $n = r$, on obtient :

$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^{r+1} = \begin{pmatrix} a^r & ra^{r-1} \\ 0 & a^r \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}$$

Par multiplication matricielle, on a :

$$\begin{pmatrix} a & 1 \\ 0 & a \end{pmatrix}^{r+1} = \begin{pmatrix} a^{r+1} & (r+1)a^r \\ 0 & a^{r+1} \end{pmatrix}$$

(b) Grâce au point précédent, cela revient à calculer :

$$\sum_{n=0}^t \begin{pmatrix} i & 1 \\ 0 & i \end{pmatrix}^n = \sum_{n=0}^t \begin{pmatrix} i^n & ni^{n-1} \\ 0 & i^n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} i & 1 \\ 0 & i \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & 2i \\ 0 & -1 \end{pmatrix} + \dots$$

En tenant compte de la périodicité de i^n (modulo 4), et donc de i^{n-1} , et du fait que la somme de 4 puissances consécutives de i et 0 (car $1 + i + (-1) + (-i) = 0$), on obtient le résultat suivant :

- si $t = 3 \pmod{4}$, c'est-à-dire $t = 4q + 3$ pour un certain $q \in \mathbb{N}$ (unique) :

$$\begin{pmatrix} 0 & 2q + 1 + (-2q - 1)i \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

- si $t = 0 \pmod{4}$ et $t = 4q$

$$\begin{pmatrix} 1 & -2q(i+1) \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

- si $t = 1 \pmod{4}$ et $t = 4q + 1$

$$\begin{pmatrix} 1+i & -2q(1+i) + 4q + 1 \\ 0 & 1+i \end{pmatrix}$$

- si $t = 2 \pmod{4}$ et $t = 4q + 2$

$$\begin{pmatrix} i & 2q + 1 + (2q + 2)i \\ 0 & i \end{pmatrix}$$

Question 5. Soit les nombres $z_1 = \frac{-1 + i\sqrt{3}}{2}$ et $z_2 = \frac{-1 - i\sqrt{3}}{2}$.

- Mettez z_1 et z_2 sous forme trigonométrique.

$$z_1 = -\frac{1}{2} + i\frac{\sqrt{3}}{2} = \text{cis} \frac{2\pi}{3} \quad \text{et}$$

$$z_2 = -\frac{1}{2} - i\frac{\sqrt{3}}{2} = \text{cis} \frac{4\pi}{3}.$$

- Considérons la matrice $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ définie par

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & z_1 & z_2 \\ 1 & z_2 & z_1 \end{pmatrix}$$

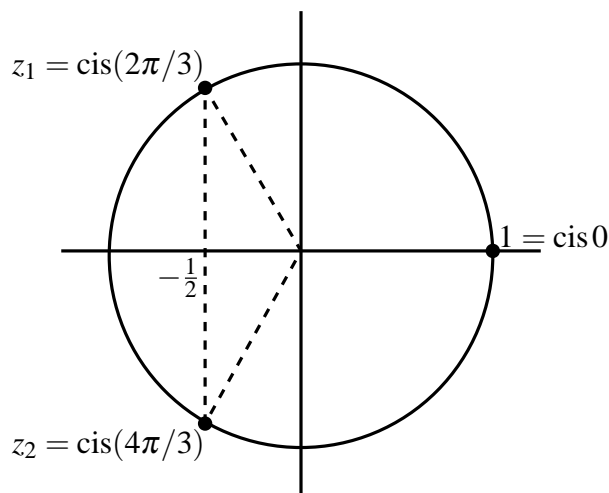


FIG. 1 - $z_1, z_2 \in \mathbb{C}$

(a) Calculez A^2 .

(b) Déduisez du point (a) la matrice A^{-1} .

(a)

$$A^2 = A \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & z_1 & z_2 \\ 1 & z_2 & z_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & z_1 & z_2 \\ 1 & z_2 & z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 1 + z_1 + z_2 & 1 + z_1 + z_2 \\ 1 + z_1 + z_2 & 1 + z_1^2 + z_2^2 & 1 + z_1 z_2 + z_1 z_2 \\ 1 + z_1 + z_2 & 1 + z_1 z_2 + z_1 z_2 & 1 + z_2^2 + z_1^2 \end{pmatrix}$$

Or,

$$1 + z_1 + z_2 = 1 + \operatorname{cis} \frac{2\pi}{3} + \operatorname{cis} \frac{4\pi}{3} = 0 \quad (\text{voir figure 1})$$

$$1 + 2z_1z_2 = 1 + 2 \operatorname{cis} \frac{2\pi}{3} \operatorname{cis} \frac{4\pi}{3} = 1 + 2 \operatorname{cis} 0 = 3 \quad (\text{car } \operatorname{Arg}(z \cdot z') = \operatorname{Arg}(z) + \operatorname{Arg}(z') \pmod{2\pi})$$

$$1 + z_1^2 + z_2^2 = 1 + \operatorname{cis} \frac{4\pi}{3} + \operatorname{cis} \frac{2\pi}{3} = 0 \quad (\text{car } \operatorname{Arg}(z^n) = n \operatorname{Arg}(z) \pmod{2\pi}).$$

Donc

$$A^2 = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \\ 0 & 3 & 0 \end{pmatrix}$$

(b) Pour obtenir l'identité à partir de $A \cdot A$, il suffit d'effectuer les transformations :

- $L_i \leftarrow L_i/3$ avec $i = 1, 2, 3$
- $L_2 \leftrightarrow L_3$

Or, effectuer une transformation élémentaire de ligne sur une matrice revient à multiplier à gauche cette matrice par l'identité dans laquelle on a appliqué la même transformation. Dès lors, on a :

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{pmatrix}}_{=A^{-1}} \cdot A \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Donc,

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \\ 0 & \frac{1}{3} & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & z_1 & z_2 \\ 1 & z_2 & z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1/3 & 1/3 & 1/3 \\ 1/3 & z_2/3 & z_1/3 \\ 1/3 & z_1/3 & z_2/3 \end{pmatrix}$$

Question 6. Soit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ la matrice définie par

$$a_{ij} = \begin{cases} 2^j & \text{si } i \leq j, \\ 0 & \text{sinon.} \end{cases}$$

Calculez le déterminant de A en utilisant la méthode des cofacteurs. Expliquez votre démarche.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2^2 & 2^3 & \dots & 2^n \\ 0 & 2^2 & 2^3 & \dots & 2^n \\ 0 & 0 & 2^3 & \dots & 2^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 2^n \end{pmatrix}$$

Développons le déterminant de A suivant la première colonne :

$$\det A = 2 \cdot \det \begin{pmatrix} 2^2 & 2^3 & \dots & 2^n \\ 0 & 2^3 & \dots & 2^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 2^n \end{pmatrix} = 2 \cdot 2^2 \cdot \det \begin{pmatrix} 2^3 & 2^4 & \dots & 2^n \\ 0 & 2^4 & \dots & 2^n \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 2^n \end{pmatrix}$$

Et en répétant le processus, on a :

$$\det A = 2 \cdot 2^2 \dots 2^n = 2^{1+2+\dots+n} = 2^{n(n+1)/2}$$

REMARQUE : L'argument ci-dessus montre que le déterminant d'une matrice triangulaire supérieure est égal au produit des éléments situés sur la diagonale principale.

Question 7. Soit $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction.

- Définissez « f est injective ».

$$\forall x_1, x_2 \in \text{Dom } f, \quad x_1 \neq x_2 \Rightarrow f(x_1) \neq f(x_2)$$

- Nier la définition précédente.

$$\exists x_1, x_2 \in \text{Dom } f, \quad x_1 \neq x_2 \text{ et } f(x_1) = f(x_2) \tag{2}$$

- Prouvez que, si f est périodique, alors f n'est pas injective.

L'hypothèse « f est périodique » signifie qu'il existe $T > 0$ tel que :

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad f(x + T) = f(x)$$

En particulier, pour $x = 0$, on a

$$f(T) = f(0)$$

(on n'a pas de problème avec le domaine de f ici car on a supposé que $\text{Dom } f = \mathbb{R}$ vu qu'on a écrit $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$). Donc en prenant $x_1 = 0$ et $x_2 = T$, on peut dire que

$$x_1 \neq x_2 \quad \text{et} \quad f(x_1) = f(x_2)$$

ce qui montre que (2) est vérifiée, c'est-à-dire que f n'est pas injective.

Question 8. Soit $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Montrez que si A possède un inverse, alors celui-ci est unique (et on peut donc employer la notation A^{-1} pour le désigner).

Soit B et C deux inverses de A . Nous allons montrer que $B = C$. Par hypothèse, on a

$$AB = \mathbb{1} = BA \quad \text{et} \quad AC = \mathbb{1} = CA.$$

Donc

$$B = B\mathbb{1} = B(AC) \stackrel{(\dagger)}{=} (BA)C = \mathbb{1}C = C \tag{3}$$

où (\dagger) utilise l'associativité de la multiplication matricielle. L'équation (3) dit bien que $B = C$ comme désiré.