

## ALGÈBRE LINÉAIRE II

### CONTENTS

1.	Réduction des endomorphismes	1
1.1.	Diagonalisation	1
1.2.	Polynômes annulateurs	2
1.3.	Jordanisation	3
2.	Formes bilinéaires	4
2.1.	Dualité	4
2.2.	Formes bilinéaires symétriques non-dégénérées	4
2.3.	Formes bilinéaires symétriques définies	5
2.4.	Espaces euclidiens	5

### 1. RÉDUCTION DES ENDOMORPHISMES

#### 1.1. Diagonalisation.

**Exercice 1.1.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ . Soient  $V, W$  des sous-espaces vectoriels de  $E$ ,  $a \in K$ ,  $m \in \mathbb{N}$ , et  $v \in E$ .

1. Montrer que  $\{0_E\}$ ,  $E$ ,  $\text{Ker}(f)$  et  $\text{Im}(f)$  sont stables par  $f$ .
2. Montrer que si  $V$  et  $W$  sont stables par  $f$  alors  $V \cap W$  et  $V + W$  le sont aussi.
3. Montrer que  $C_f(v) = \langle f^k(v) ; k \in \mathbb{N} \rangle$  est stable par  $f$ .
4. Montrer que  $\text{Ker}(f - a \text{Id}_E)^m$  et  $\text{Im}(f - a \text{Id}_E)^m$  sont stables par  $f$ .

**Exercice 1.2.** Soient  $E$  un  $\mathbb{R}$ -espace vectoriel de dimension 2 et  $B = (e_1, e_2)$  une base de  $E$ . Pour chaque  $f_i \in \text{End}_K(E)$  ci-dessous déterminer les sous-espaces de  $E$  stables par  $f_i$ .

$$(a) \quad M_B(f_1) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (b) \quad M_B(f_2) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \quad (c) \quad M_B(f_3) = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 1.3.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie. Déterminer les endomorphismes de  $E$  qui stabilisent tous les sous-espaces vectoriels de  $E$ .

**Exercice 1.4.** Pour  $K = \mathbb{R}$  et  $K = \mathbb{C}$ , étudier la diagonalisabilité des endomorphismes de  $K^3$  représentés dans une base  $(e_1, e_2, e_3)$  par les matrices de  $M_3(K)$  suivantes, et lorsqu'il y a lieu déterminer une base de vecteurs propres.

$$(a) \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (b) \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad (c) \quad \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 \\ 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 1.5.** Soit  $a \in \mathbb{R}$ . Étudier la diagonalisabilité dans  $M_3(\mathbb{R})$  des matrices

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & a \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 1.6.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ .

1. Soit  $n \geq 1$  entier. Montrer que si  $f$  est diagonalisable alors  $f^n$  est diagonalisable.
2. Donner un exemple de  $f \in \text{End}_K(E)$  tel que  $f^2$  est diagonalisable et  $f$  ne l'est pas.

**Exercice 1.7.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie,  $f \in \text{End}_K(E)$ , et  $P(X) \in K[X]$ .

1. Montrer que si  $f$  est diagonalisable alors  $P(f)$  l'est.
2. Montrer que si  $\lambda \in \text{Spec}(f)$  alors  $P(\lambda) \in \text{Spec}(P(f))$ .

**Exercice 1.8.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ . Soit  $P(X) \in K[X]$  tel que  $P(f) = 0$ . Montrer que  $P(\lambda) = 0$  pour tout  $\lambda \in \text{Spec}(f)$ .

**Exercice 1.9.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ . Soient  $V, W$  des sous-espaces vectoriels de  $E$  stables par  $f$  tels que  $E = V \oplus W$ .

1. Montrer que  $\det(f) = \det(f|_V) \det(f|_W)$ .
2. Montrer que  $P_f(X) = P_{f|_V}(X)P_{f|_W}(X)$ .

**Exercice 1.10.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel.

1. Soient  $f, g \in \text{End}_K(E)$  tels que  $f \circ g = g \circ f$ . Montrer que  $f(\text{Ker } g) \subseteq \text{Ker } g$ .
2. Soient  $f \in \text{End}_K(E)$  et  $P(X) \in K[X]$ . Montrer que  $f(\text{Ker } P(f)) \subseteq \text{Ker } P(f)$ .

**Exercice 1.11.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension  $n \geq 2$ . Soit  $f \in \text{End}_K(E)$  tel que  $\dim \text{Im}(f) = 1$ . Montrer que  $f$  est diagonalisable si et seulement si  $\text{tr}(f) \neq 0$ .

## 1.2. Polynômes annulateurs.

**Exercice 1.12.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ . Soient  $V, W$  des sous-espaces vectoriels de  $E$  stables par  $f$  tels que  $E = V \oplus W$ . Montrer que  $M_f = \text{ppcm}(M_{f|_V}, M_{f|_W})$ .

**Exercice 1.13.** Calculer les polynômes caractéristiques et les polynômes minimaux des matrices suivantes :

$$\begin{array}{lll} \text{(a)} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{(b)} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} & \text{(c)} \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \text{(d)} \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix} & \text{(e)} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} & \text{(f)} \begin{pmatrix} 0 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}. \end{array}$$

**Exercice 1.14.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension  $n \geq 1$  et  $g \in \text{End}_K(E)$  tel que  $g^m = 0$  pour un entier  $m \in \mathbb{N}$ .

1. Montrer que  $\text{Spec}(g) = \{0\}$  et que  $g^n = 0$ .
2. Montrer que  $g$  est diagonalisable si et seulement si  $g = 0$ .

**Exercice 1.15.** Déterminer les matrices  $A \in M_3(\mathbb{C})$  telles que

$$A^3 = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

**Exercice 1.16.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ .

1. Montrer que  $M_f(X)$  divise  $M_{f^2}(X^2)$ .
2. Donner un exemple avec  $M_f(X) = M_{f^2}(X^2)$  et un avec  $M_f(X) \neq M_{f^2}(X^2)$ .

**Exercice 1.17.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$  tel que  $\det(f) = 0$ . Montrer qu'il existe un sous-espace supplémentaire de  $\text{Ker}(f)$  stable par  $f$  si et seulement si 0 est racine simple de  $M_f(X)$ .

**Exercice 1.18.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie. Soient  $f \in \text{End}_K(E)$  un endomorphisme diagonalisable et  $V$  un sous-espace vectoriel de  $E$ .

1. Montrer que si  $f(V) \subseteq V$  alors  $f|_V$  est diagonalisable.
2. Montrer que  $f(V) \subseteq V$  ssi  $V$  possède une base constituée de vecteurs propres de  $f$ .

**Exercice 1.19.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension  $n \geq 1$ . Soit  $f \in \text{End}_K(E)$  tel que  $P_f(X)$  est irréductible dans  $K[X]$ .

1. Montrer que  $M_f(X) = P_f(X)$ .
2. Soit  $v \in E \setminus \{0_E\}$ . Montrer que  $B = (v, f(v), \dots, f^{n-1}(v))$  est une base de  $E$ .
3. Déterminer  $M_B(f)$  en fonction des coefficients de  $P_f(X)$ .

**Exercice 1.20.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie,  $f \in \text{End}_K(E)$  et  $P \in K[X]$ . Montrer que  $P(f)$  est bijectif si et seulement si  $\text{pgcd}(P, M_f) = 1$ .

### 1.3. Jordanisation.

**Exercice 1.21.** Étudier la diagonalisabilité et la jordanisabilité des matrices suivantes dans  $M_3(\mathbb{R})$ , et déterminer leur polynôme minimal.

$$(a) \begin{pmatrix} -4 & -1 & -2 \\ 5 & 2 & 2 \\ 10 & 2 & 5 \end{pmatrix} \quad (b) \begin{pmatrix} -4 & -1 & -2 \\ 3 & 2 & 2 \\ 11 & 2 & 5 \end{pmatrix} \quad (c) \begin{pmatrix} -4 & -1 & -2 \\ -2a+5 & 2 & 2 \\ a+10 & 2 & 5 \end{pmatrix}, \quad a \in \mathbb{R}.$$

**Exercice 1.22.** Pour  $a \in \mathbb{R}$  soit  $f_a \in \text{End}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^3)$  l'endomorphisme dont la matrice dans la base  $B = ((1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1))$  est

$$M_B(f_a) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & a \\ a & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

1. Montrer que  $f_a$  est jordanisable pour tout  $a \in \mathbb{R}$ .
2. Déterminer l'ensemble des  $a \in \mathbb{R}$  tels que  $f_a$  est diagonalisable.
3. Déterminer une matrice de Jordan pour  $f_a$ .

**Exercice 1.23.** Soient  $B$  une base de  $\mathbb{R}^2$  et  $f_1, f_2, f_3 \in \text{End}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^2)$  tels que

$$M_B(f_1) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 7 & -3 \end{pmatrix}, \quad M_B(f_2) = \begin{pmatrix} -5 & 4 \\ -4 & 3 \end{pmatrix}, \quad M_B(f_3) = \begin{pmatrix} 0 & 2 \\ -1 & 3 \end{pmatrix}.$$

1. Déterminer le polynôme minimal de  $f_i$  pour chaque  $i \in \{1, 2, 3\}$ .
2. Pour  $i \in \{1, 2, 3\}$  déterminer le nombre de sous-espaces de  $\mathbb{R}^2$  stables par  $f_i$ .
3. Déterminer les  $f \in \text{End}_{\mathbb{R}}(\mathbb{R}^2)$  ayant plus de 5 sous-espaces stables.

**Exercice 1.24** (Décomposition de Dunford). Soit  $f \in \text{End}_K(E)$  tel que  $P_f(X)$  est scindé dans  $K[X]$ .

1. Montrer qu'il existe  $g, h \in \text{End}_K(E)$  tels que  $g$  est nilpotent,  $h$  est diagonalisable,  $g \circ h = h \circ g$ , et  $f = g + h$ .
2. Montrer que les endomorphismes  $g$  et  $h$  comme ci-dessus sont uniques.
3. Montrer que  $f$  est diagonalisable ssi  $g = 0$  et que  $f$  est nilpotent ssi  $h = 0$ .

**Exercice 1.25.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension  $n \geq 1$ . Soit  $f \in \text{End}_K(E)$  tel que  $f^n = 0$  et  $\dim \text{Im}(f) = n - 1$ . Montrer que  $E$  contient un unique sous-espace vectoriel stable par  $f$  de dimension  $k$  pour tout  $0 \leq k \leq n$ .

## 2. FORMES BILINÉAIRES

### 2.1. Dualité.

**Exercice 2.1.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $V, W$  des sous-espaces vectoriels de  $E$ . Soit  $V^0 = \{\eta \in E^* \mid \forall v \in V, \eta(v) = 0\}$ .

1. Montrer que  $(V + W)^0 = V^0 \cap W^0$ .
2. Montrer que  $(V \cap W)^0 = V^0 + W^0$ .
3. Montrer que  $E = V \oplus W$  si et seulement si  $E^* = V^0 \oplus W^0$ .

**Exercice 2.2.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie. La codimension d'un sous-espace vectoriel  $V$  de  $E$  est  $\text{codim } V = \dim E - \dim V$ . Soient  $\eta, \eta_1, \dots, \eta_r, \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_s \in E^*$ .

1. Montrer que  $\text{Ker}(\eta)^0 = \langle \eta \rangle$ .
2. Montrer que  $\dim \bigcap_{1 \leq i \leq r} \text{Ker}(\eta_i) = \text{codim} \langle \eta_1, \dots, \eta_r \rangle$ .
3. Montrer que  $\bigcap_{1 \leq i \leq r} \text{Ker}(\eta_i) = \bigcap_{1 \leq j \leq s} \text{Ker}(\varepsilon_j)$  ssi  $\langle \eta_1, \dots, \eta_r \rangle = \langle \varepsilon_1, \dots, \varepsilon_s \rangle$ .
4. Montrer que tout sev de  $E$  de codimension  $r$  est intersection de  $r$  hyperplans.

**Exercice 2.3.** Soient  $E, F$  des  $K$ -espaces vectoriels de dimension finie. Montrer que l'application  $\text{Hom}_K(E, F) \rightarrow \text{Hom}_K(F^*, E^*), f \mapsto f^*$  est linéaire et bijective.

**Exercice 2.4.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie et  $f \in \text{End}_K(E)$ .

1. Soit  $P(X) \in K[X]$ . Montrer que  $P(f^*) = P(f)^*$ .
2. Montrer que  $P_{f^*}(X) = P_f(X)$  et  $M_{f^*}(X) = M_f(X)$ .
3. Montrer que  $f^*$  est jordanisable (resp. diagonalisable) si et seulement si  $f$  l'est.

### 2.2. Formes bilinéaires symétriques non-dégénérées.

**Exercice 2.5.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire  $\varphi : E \times E \rightarrow K$  symétrique non-dégénérée. Soient  $f \in \text{End}_K(E)$  et  $\psi : E \times E \rightarrow K, (u, v) \mapsto \varphi(f(u), f(v))$ .

1. Montrer que  $\psi$  est une forme bilinéaire symétrique.
2. Montrer que  $\psi$  est non-dégénérée si et seulement si  $f$  est bijectif.
3. Soit  $B$  une base de  $E$ . Déterminer  $M_B(\psi)$  en fonction de  $M_B(\varphi)$  et  $M_B(f)$ .

**Exercice 2.6.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique non-dégénérée. Soit

$$S(E) = \{f \in \text{End}_K(E) \mid f^t = f\}.$$

1. Montrer que  $S(E)$  est un sous-espace vectoriel de  $\text{End}_K(E)$ .
2. Soient  $f, g \in S(E)$ . Montrer que  $f \circ g \in S(E)$  ssi  $f \circ g = g \circ f$ .
3. Le sous-espace vectoriel  $S(E)$  est-il un sous-anneau de  $\text{End}_K(E)$  ?

**Exercice 2.7.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique non-dégénérée. Soient  $f \in \text{End}_K(E)$  et  $V$  un sous-espace vectoriel de  $E$ . Montrer que  $f(V) \subseteq V$  si et seulement si  $f^t(V^\perp) \subseteq V^\perp$ .

**Exercice 2.8.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique non-dégénérée. Soient  $V, W$  des sous-espaces vectoriels de  $E$  tels que  $E = V \oplus W$  et  $p \in \text{End}_K(E)$  la projection sur  $V$  parallèlement à  $W$ .

1. Montrer que  $p^t$  est la projection sur  $W^\perp$  parallèlement à  $V^\perp$ .
2. Montrer que  $p^t = p$  si et seulement si  $W = V^\perp$ .

### 2.3. Formes bilinéaires symétriques définies.

**Exercice 2.9.** Soit  $W = \mathbb{R}(1, 0, -1, 0) \subset \mathbb{R}^4$ . Déterminer une base de  $W^\perp$  orthonormale pour le produit scalaire usuel sur  $\mathbb{R}^4$ .

**Exercice 2.10.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique définie. On considère la relation binaire suivante sur l'ensemble des sous-espaces vectoriels de  $E$  :

$$V \perp W \quad \text{ssi} \quad V \subseteq W^\perp.$$

Cette relation binaire est-elle une relation d'équivalence ?

**Exercice 2.11.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique définie. Soient  $V, W$  des sous-espaces vectoriels de  $E$  tels que  $V \perp W$ . Montrer que  $V^\perp \perp W^\perp$  si et seulement si  $W = V^\perp$ .

**Exercice 2.12.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique définie. Soient  $V$  un sous-espace vectoriel de  $E$  et  $p \in \text{End}_K(E)$  la projection sur  $V$  parallèlement à  $V^\perp$ . Montrer que  $p^t = p$ .

**Exercice 2.13.** Soient  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique définie et  $f \in \text{End}_K(E)$ .

1. Montrer que  $\text{Ker}(f^t \circ f) = \text{Ker}(f)$ .
2. Montrer que  $\text{Im}(f \circ f^t) = \text{Im}(f)$ .

**Exercice 2.14.** Soit  $E$  un  $K$ -espace vectoriel de dimension finie muni d'une forme bilinéaire symétrique définie. Soit  $p \in \text{End}_K(E)$  une projection. Montrer que  $p$  et  $p^t$  commutent si et seulement si  $p = p^t$ .

### 2.4. Espaces euclidiens.

**Exercice 2.15.** Soit  $\varphi : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  la forme bilinéaire donnée pour tous  $x = (x_1, x_2)$  et  $y = (y_1, y_2) \in \mathbb{R}^2$  par  $\varphi(x, y) = 2x_1y_1 - 3x_1y_2 - 3x_2y_1 + 5x_2y_2$ .

1. Montrer que  $\mathbb{R}^2$  muni de  $\varphi$  est un espace euclidien.
2. Déterminer une base de  $\mathbb{R}^2$  orthonormale pour  $\varphi$ .

**Exercice 2.16.** Pour  $n \geq 1$  entier soient

$$O_n(\mathbb{R}) = \{A \in M_n(\mathbb{R}) \mid A^t A = 1_n\} \quad \text{et} \quad SO_n(\mathbb{R}) = \{A \in O_n(\mathbb{R}) \mid \det(A) = 1\}.$$

1. Montrer que  $O_n(\mathbb{R})$  est un sous-groupe de  $GL_n(\mathbb{R})$ . Est-il normal dans  $GL_n(\mathbb{R})$  ?
2. Soit  $A \in O_n(\mathbb{R})$ . Montrer que  $\det(A) = \pm 1$ .
3. Montrer que  $SO_n(\mathbb{R}) \triangleleft O_n(\mathbb{R})$  et que  $O_n(\mathbb{R})/SO_n(\mathbb{R}) \simeq \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$ .

**Exercice 2.17.** Soit  $(e_1, \dots, e_n)$  une base orthonormale d'un espace euclidien  $(E, \varphi)$ . Soit  $\mathcal{B}_{\text{on}}(E)$  l'ensemble des bases orthonormales de  $E$ .

1. Montrer que si  $h \in \text{Aut}_{\varphi}(E)$  alors  $(h(e_1), \dots, h(e_n))$  est une base orthonormale.
2. Montrer que l'application  $\text{Aut}_{\varphi}(E) \rightarrow \mathcal{B}_{\text{on}}(E)$ ,  $h \mapsto (h(e_1), \dots, h(e_n))$  est bijective.

**Exercice 2.18.** Soient  $E$  un espace euclidien et  $f \in \text{End}_{\mathbb{R}}(E)$ . Montrer que  $f$  est une isométrie si et seulement si  $\|f(v)\| = \|v\|$  pour tout  $v \in E$ .

**Exercice 2.19.** Soient  $E$  un espace euclidien et  $f$  une isométrie de  $E$ .

1. Montrer que  $\text{Spec}(f) \subseteq \{\pm 1\}$ .
2. Montrer que si  $f$  est diagonalisable alors  $f^t = f$ .

**Exercice 2.20.** Montrer qu'un endomorphisme symétrique et nilpotent d'un espace euclidien est nul.

**Exercice 2.21.** Soit  $E$  un espace euclidien. Soit  $f \in \text{End}_{\mathbb{R}}(E)$  tel que  $f^t \circ f^2 = \text{Id}_E$ .

1. Montrer que  $f$  est symétrique.
2. Montrer que  $f = \text{Id}_E$ .

**Exercice 2.22** (Rotations du plan). Soit  $f$  une isométrie du plan euclidien  $\mathbb{R}^2$  muni du produit scalaire usuel.

1. Soit  $A \in O_2(\mathbb{R})$ . Montrer que  $A = \begin{pmatrix} a & -b \\ b & a \end{pmatrix}$  ou  $\begin{pmatrix} a & b \\ b & -a \end{pmatrix}$  avec  $a^2 + b^2 = 1$ . Lesquelles sont diagonalisables ? Lesquelles sont diagonalisables dans une base orthonormale ?
2. On suppose que  $\det(f) = 1$ . Montrer qu'il existe une base orthonormale  $B$  et  $\theta \in [0, 2\pi[$  tels que

$$M_B(f) = \begin{pmatrix} \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}.$$

**Exercice 2.23** (Rotations de l'espace). Soit  $f$  une isométrie de l'espace euclidien  $\mathbb{R}^3$  muni du produit scalaire usuel.

1. Montrer qu'il existe un vecteur propre  $u \in \mathbb{R}^3$  pour  $f$  et que  $\text{Spec}(f) \subseteq \{\pm 1\}$ .
2. Montrer que  $(\mathbb{R}u)^{\perp}$  est stable par  $f$ .
3. On suppose que  $\det(f) = 1$ . Montrer qu'il existe une base orthonormale  $B$  et  $\theta \in [0, 2\pi[$  tels que

$$M_B(f) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & \cos(\theta) & -\sin(\theta) \\ 0 & \sin(\theta) & \cos(\theta) \end{pmatrix}.$$

**Exercice 2.24** (Racine carrée d'un endomorphisme symétrique réel positif). Soit  $E$  un espace euclidien. Soit  $S^+(E)$  l'ensemble des endomorphismes symétriques positifs de  $E$  :

$$S^+(E) = \{f \in \text{End}_{\mathbb{R}}(E) \mid f = f^t \text{ et } \text{Spec}(f) \subset \mathbb{R}_+\}.$$

Soit  $f \in S^+(E)$ .

1. Montrer qu'il existe  $g \in S^+(E)$  tel que  $g^2 = f$ .
2. Montrer que  $g \circ f = f \circ g$  et que  $g$  stabilise les sous-espaces propres de  $f$ .
3. Montrer qu'il existe un unique  $g \in S^+(E)$  tel que  $g^2 = f$ .

**Exercice 2.25** (Décomposition polaire). Soient  $(E, \varphi)$  un espace euclidien et  $S^{++}(E)$  l'ensemble des endomorphismes symétriques strictement positifs de  $E$  :

$$S^{++}(E) = \{g \in \text{End}_{\mathbb{R}}(E) \mid g = g^t \text{ et } \text{Spec}(g) \subset \mathbb{R}_+^{\times}\}.$$

Soit  $f \in \text{Aut}_{\mathbb{R}}(E)$ .

1. Montrer que  $S^{++}(E) \subset \text{Aut}_{\mathbb{R}}(E)$  et que  $f^t \circ f \in S^{++}(E)$ .
2. Montrer qu'il existe un unique  $g \in S^{++}(E)$  tel que  $g^2 = f^t \circ f$  (cf. exercice 2.24).
3. Montrer que  $f \circ g^{-1}$  est une isométrie.
4. Montrer que l'application

$$\begin{aligned} \text{Aut}_{\varphi}(E) \times S^{++}(E) &\longrightarrow \text{Aut}_{\mathbb{R}}(E) \\ (h, g) &\longmapsto h \circ g \end{aligned}$$

est bijective.